

**PERANCANGAN SISTEM KENDALI PADA PROTOTIPE AGV
BERBASIS LINE FOLLOWER MENGGUNAKAN KONTROL
LOGIKA FUZZY**

***DESIGN AGV PROTOTYPE CONTROL SYSTEM BASED ON LINE
FOLLOWER USING FUZZY LOGIC CONTROL***

T U G A S A K H I R

Disusun dalam rangka memenuhi salah satu persyaratan untuk menyelesaikan
Program Studi Strata 1 Teknik Elektro

Disusun oleh:

ANDICY RUTH AUDILINA

1102154244

Program Studi S1 Teknik Elektro



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO
UNIVERSITAS TELKOM
BANDUNG
2019**

