

**PERANCANGAN SISTEM *TRACKING* BERBASIS SENSOR  
*FUSION* (ENCODER DAN ACCELEROMETER) UNTUK  
*MONITORING* POSISI AGV**

***DESIGN OF TRACKING SYSTEM BASED ON SENSOR FUSION  
(ENCODER AND ACCELEROMETER) FOR AGV POSITION  
MONITORING***

**TUGAS AKHIR**

**Diajukan sebagai syarat untuk memperoleh gelar Sarjana Teknik pada  
Program Studi S1 Teknik Elektro Universitas Telkom**

Disusun Oleh :

**ADDINUL RAFIF.N**

**1102150046**



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO**

**UNIVERSITAS TELKOM**

**BANDUNG**

**2019**