

KATA PENGANTAR

Salam Sejahtera

Puji dan syukur penulis ucapkan kepada Tuhan Yesus Kristus yang selalu memberikan kasih dan karunia-Nya, sehingga penulis dapat menyelesaikan Tugas Akhir yang berjudul “Perancangan Sistem Kendali Gerak Pada Prototipe AGV Dengan Line Follower Menggunakan PD Kontrol” dengan baik dan tepat pada waktunya. Penyusunan Tugas Akhir ini merupakan salah satu syarat untuk memperoleh gelar sarjana Teknik pada Program Studi S1 Teknik Elektro di Universitas Telkom, Bandung.

Selama masa pengerjaan Tugas Akhir ini, penulis menyadari bahwa ada banyak pihak yang juga turut memberikan dukungan serta doa kepada penulis. Oleh karena itu, penulis mengucapkan terima kasih yang sebesar-besarnya kepada seluruh pihak yang telah terlibat dan membantu dalam proses pengerjaan Tugas Akhir. Semoga Tuhan membalas setiap kebaikan yang telah diberikan kepada pihak yang sudah membantu. Tidak lupa penulis juga memohon maaf apabila terdapat kesalahan selama proses pengerjaan Tugas Akhir baik secara sengaja ataupun yang tidak sengaja.

Besar harapan penulis agar buku ini dapat memberikan manfaat serta ilmu kepada para pembaca. Namun, menyadari kekurangan dan keterbatasan yang dimiliki maka penulis menerima kritik dan saran yang bersifat membangun dari pembaca sekalian untuk perbaikan di masa yang akan datang.

Bandung, 22 Juli 2019

Penulis