

DAFTAR GAMBAR DAN ILUSTRASI

Gambar II-1 Ilustrasi terjadinya tsunami	6
Gambar II-2 Perbedaan gelombang angin dengan tsunami	7
Gambar II-3 Grafik Tinggi Pasang Surut Perairan TPI Banyutowo	8
Gambar II-4 Arduino Mega	10
Gambar II-5 Diagram blok sistem pengukuran	10
Gambar II-6. Sensor MPU-6050	10
Gambar II-7. Orientasi <i>Pitch, Roll, Yaw</i>	11
Gambar II-8. Sensor BMP-180	11
Gambar II-9. Modul GPS	13
Gambar II-10. Modul <i>SD Card</i>	13
Gambar III-1. Diagram blok umum sistem	17
Gambar III-2. Diagram blok perangkat keras	19
Gambar III-3. <i>Wiring</i> sensor ke Arduino Mega.....	20
Gambar III-4. Desain alat tampak luar	21
Gambar III-5. Desain alat tampak dalam	21
Gambar III-6. <i>Flowchart</i> perangkat lunak	23
Gambar III-7. Antarmuka Arduino IDE	24
Gambar IV-1. Grafik MPU-6050 dan busur pada kemiringan 10°	26
Gambar IV-2. Grafik MPU-6050 dengan busur pada kemiringan 20°	28
Gambar IV-3. Grafik MPU-6050 dengan busur pada kemiringan 30°	29

Gambar IV-4. Grafik MPU-6050 dengan busur pada kemiringan 40°	30
Gambar IV-5. Grafik MPU-6050 dengan busur pada kemiringan 50°	31
Gambar IV-6. Grafik MPU-6050 dengan busur pada kemiringan 60°	33
Gambar IV-7. Grafik MPU-6050 dengan busur pada kemiringan 70°	34
Gambar IV-8. Grafik MPU-6050 dengan busur pada kemiringan 80°	35
Gambar IV-9. Grafik MPU-6050 dengan busur pada kemiringan 90°	36
Gambar IV-10. Hasil simulasi pertama pada sensor MPU-6050	37
Gambar IV-11. Hasil simulasi kedua pada sensor MPU-6050	38
Gambar IV-12. Hasil simulasi ketiga pada sensor MPU-6050	38
Gambar IV-13. Hasil simulasi keempat pada sensor MPU-6050	39
Gambar IV-14. Perubahan elevasi saat lift naik ke lantai 10	43