

DAFTAR GAMBAR DAN ILUSTRASI

Gambar II.1 Area Parkir <i>Indoor</i>	5
Gambar II.2 Himpunan Fuzzy	6
Gambar II.3 Metode Sugeno.....	7
Gambar II.4 Skema Defuzzifikasi untuk Metode Sugeno	8
Gambar II.5 Representasi Linier.....	8
Gambar II.6 Representasi Kurva Segitiga.....	8
Gambar II.7 Representasi Kurva Trapesium.....	9
Gambar II.8 Sinyal PWM	10
Gambar II.9 Modul <i>Light Dependent Resistor</i>	11
Gambar II.10 <i>HC-SR04</i>	12
Gambar II.11 Contoh hasil monitoring menggunakan <i>Thingspeak</i>	14
Gambar II.12 ADC ATMEGA32	14
Gambar II.13 Pemetaan Pin Arduino UNO	17
Gambar II.14 <i>High Power LED Lighting 3W</i>	18
Gambar II.15 Pinout ESP8266 – 01	20
Gambar III.1 Desain Sistem.....	21
Gambar III.2 Diagram Blok Sistem	22
Gambar III.3 Desain Perangkat Keras dengan wiring	22
Gambar III.4 Diagram Alir Sistem	23
Gambar III.5 Diagram Alir Logika Fuzzy	24
Gambar III.6 <i>Membership Function</i> pada Sistem.....	25
Gambar III.7 Grafik <i>Singleton Output</i>	26
Gambar IV.1 Grafik Pengukuran ADC dan Tegangan pada LDR 1	29
Gambar IV.2 Grafik Pengukuran ADC dan Tegangan pada LDR 2	29
Gambar IV.3 Persentase ketepatan ultrasonik	31
Gambar IV.4 Data sensor LDR pada <i>ThingSpeak.com</i>	32
Gambar IV.5 Data sensor ULTRA1 pada <i>ThingSpeak.com</i>	33
Gambar IV.6 Data sensor ULTRA2 pada <i>ThingSpeak.com</i>	33
Gambar IV.7 Data Nilai <i>Output Fuzzy1</i> pada <i>ThingSpeak.com</i>	34

Gambar IV.8 Data Nilai <i>Output Fuzzy2</i> pada <i>ThingSpeak.com</i>	34
Gambar IV.9 Grafik Pengujian LDR = 150	37
Gambar IV.10 Grafik Pengujian <i>Mf</i> LDR=320	39
Gambar IV.11 <i>Membership Function HC-SR04</i> dan LDR	39
Gambar IV.12 Grafik <i>Singelton Output</i> LED	40
Gambar IV.13 <i>Mf ULTRA</i> = 22 cm dan <i>Mf LDR</i> =150.....	41
Gambar IV.14 <i>Mf ULTRA</i> = 22 cm dan <i>Mf LDR</i> =150.....	42