

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	ii
KATA PENGANTAR	iv
UCAPAN TERIMA KASIH.....	v
ABSTRAK	vii
ABSTRACT.....	viii
DAFTAR ISI.....	ix
DAFTAR GAMBAR	xi
DAFTAR TABEL	xiii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1. Latar Belakang Masalah.....	1
1.2. Rumusan Masalah	2
1.3. Tujuan	3
1.4. Batasan Masalah.....	3
1.5. Metode Penelitian.....	3
1.6. Sistematika Penulisan.....	4
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	6
2.1. Mobil Listrik	6
2.1.1. Mobil Listrik “Battery Operate”	6
2.1.2. Mobil Hybrid.....	7
2.2. Brushless DC Motor (BLDC)	8
2.3. CVT (<i>Continous Variable Transmission</i>).....	9
2.3.1. Keunggulan	12
2.3.2. Kelemahan	12
2.4. Arduino Nano.....	13
2.4.1. Catu Daya.....	13
2.4.2. Memori.....	14

2.4.3. <i>Input dan Output</i>	14
2.5. Modul Sensor <i>Line Tracking</i>	16
2.6. Motor <i>Stepper</i>	16
2.6.1. Karakteristik Motor <i>Stepper</i>	17
2.6.2. Jenis-jenis Motor <i>Stepper</i>	18
BAB III PERANCANGAN SISTEM	22
3.1. Desain Sistem.....	22
3.1.1. Diagram Blok	22
3.1.2. Fungsi dan Fitur	22
3.2. Desain Perangkat Keras	24
3.2.1. CVT (Continuously Variable Transmission)	25
3.3. Desain Perangkat Linak	27
3.3.1. Flowchart	27
3.4. Spesifikasi Brushless DC Motor	28
3.5. Spesifikasi Motor <i>Stepper</i>	29
3.6. Spesifikasi CVT	29
BAB IV PENGUJIAN DAN ANALISA HASIL PENELITIAN	32
4.1. Pengujian Kecepatan.....	32
4.2. Pengujian Akselerasi.....	35
4.3. Pengujian Penggunaan Daya.....	37
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....	39
5.1. Kesimpulan	39
5.2. Saran.....	40
DAFTAR PUSTAKA	41
LAMPIRAN	43