

## DAFTAR PUSTAKA

---

- [1] I. Ismail, E. Susanto, F. T. Elektro, U. Telkom, L. Fuzzy, and L. Robot, "Implementasi Logika Fuzzy Dan Kalman Filter Untuk Kendali Lengan Robot Menggunakan Gestur Tangan Manusia Implementation of Fuzzy Logic and Kalman Filter for Robotic," vol. 2, no. 3, pp. 7019–7027, 2015.
- [2] B. Satria, H. Wijaya, and R. Susanto, "Robot pembersih debu otomatis," no. 9, pp. 15–22.
- [3] G. A. Mutiara and G. I. Hapsari, "Design Prototype of Robot Explorer Terrain Natural Disasters for Mainland Field," *J. Theor. Appl. Inf. Technol.*, vol. 79, no. 3, pp. 493–498, 2015.
- [4] T. Apsari, *Perancangan Robot Vision Menggunakan OpenCV Berbasis Raspberry Pi B+*. Palembang: Politeknik Negeri Sriwijaya, 2014.
- [5] D. S. Pasaribu, "Sistem Monitoring dengan IP Camera Menggunakan Aplikasi Network Video Recorder di Jurusan Teknologi Informasi Politeksin Negeri Padang," 2016.
- [6] A. Muis and W. Indrajit, "Realistic Human Motion Preservation-Imitation Development on Robot with Kinect," vol. 10, no. 4, pp. 599–608, 2012.
- [7] J. A. L. N. Z. Hermawansyah, "Perancangan Murottal Otomatis Menggunakan Mikrokontroler Arduino Mega 2560," *J. Media Infotama. ISSN 1858 – 2680*, vol. 12, no. 1, pp. 89–98, 2016.
- [8] M. P. T. Sulistyanto, D. A. Nugraha, N. Sari, N. Karima, and W. Asrori, "Implementasi IoT (Internet of Things) dalam pembelajaran di Universitas Kanjuruhan Malang," *SMARTICS J.*, vol. 1, no. 1, pp. 20–23, 2015.
- [9] N. Erlita, "Aplikasi Alat Ukur Tubuh Digital Menggunakan Metode Fuzzy Logic Untuk Menentukan Kondisi Ideal Badan Dengan Tampilan LCD Dan Output Suara Untuk Tunanetra," *[Tugas Akhir]*, 2015.
- [10] A. D. Limantara, Y. C. S. Purnomo, and S. W. Mudjanarko, "Pemodelan Sistem Pelacakan Lot Parkir Kosong Berbasis Sensor Ultrasonic Dan Internet of Things (Iot) Pada Lahan Parkir Diluar Jalan," *Pros. Semnastek*, no. November, pp. 1–2, 2017.
- [11] D. Yanderson and H. M. Saputra, "Validasi RPLidar untuk Pengukur Jarak pada Mobile Robot Validasi RPLidar untuk Pengukur Jarak pada Mobile Robot," no. March, 2017.