

DAFTAR ISI

LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS	ii
LEMBAR PENGESAHAN TUGAS AKHIR	iii
A B S T R A K	iv
ABSTRACT	v
KATA PENGANTAR	vi
UCAPAN TERIMA KASIH.....	vii
DAFTAR ISI.....	ix
DAFTAR GAMBAR	xii
DAFTAR TABEL.....	xiii
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang	1
1.2 Rumusan Masalah.....	2
1.3 Tujuan Penelitian.....	2
1.4 Batasan Masalah	2
1.5 Metodologi Penelitian.....	3
1.6 Sistematika Penulisan	3
BAB II LANDASAN TEORI	4
2.1 Arduino UNO	5
2.2 Conveyor	7
2.2.1 Motor DC	7
2.2.3 Adaptor Voltage.....	9
2.3 Sensor Berat	9
2.4 Kamera Logitech (C270)	10
2.5 Motor Servo (MG995 dan SG90).....	11
2.6 Modul Berat (HX711)	13
BAB III PERANCANGAN SISTEM	14
3.1 Gambaran Umum Sistem.....	14
3.2 Flowchart Kerja Alat	16
3.3 Flowchart Pengerjaan Alat	17
3.4 Perancangan Sistem.....	18

3.4.1 Perancangan Servo (MG995 dan SG90) pada arduino UNO	18
3.4.2 Perancangan Arduino UNO dengan Modul Berat dan Sensor Berat.....	19
BAB IV PENGUJIAN DAN ANALISIS	21
4.1 Pengujian Serial Communication	21
4.1.1 Pengujian Data Berat yang ke <i>Communication Serial</i>	21
4.1.1.1 Tujuan Pengujian.....	21
4.1.1.2 Skenario Pengujian	21
4.1.1.3 Hasil Pengujian dan Analisis	21
4.1.2 Pengujian Servo Motor pada Pendorong.....	22
4.1.2.1 Tujuan Pengujian.....	22
4.1.2.2 Skenario Pengujian	22
4.1.2.3 Hasil Pengujian dan Analisis	22
4.1.3 Pengujian Servo Motor pada Switcher.....	23
4.1.3.1 Tujuan Pengujian.....	23
4.1.3.2 Skenario Pengujian	23
4.1.3.3 Hasil Pengujian dan Analisis	24
4.2 Pengujian Kecepatan Konveyor	24
4.2.1 Tujuan pengujian	24
4.2.2 Skenario Pengujian.....	24
4.2.3 Hasil Pengujian	24
4.3 Analisis Waktu Pemrosesan	25
4.3.1 Tujuan Analisis	25
4.3.2 SkenarioAnalisis	25
4.3.3 Hasil Anilisis.....	25
4.4 Analisa Kemampuan Sistem.....	26
4.5 Pengujian Komponen Keseluruhan	28
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....	29
5.1 Kesimpulan	29
5.2 Saran	29
DAFTAR PUSTAKA	30