

DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS	iii
ABSTRAK	iv
ABSTRACT	v
KATA PENGANTAR	vi
UCAPAN TERIMA KASIH.....	vii
DAFTAR ISI.....	viii
DAFTAR GAMBAR	xi
DAFTAR TABEL.....	xiii
BAB I PENDAHULUAN	14
1.1. Latar Belakang	14
1.2. Tujuan dan Manfaat.....	15
1.3. Rumusan Masalah	15
1.4. Batasan Masalah.....	15
1.5. Metode Penelitian.....	16
1.6. Sistematika Penulisan.....	17
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	18
2.1. Library OpenCV	18
2.2. Backpropagation Neural Network	19
2.3. Image Processing.....	20
2.4. Haar-Like Classifiers.....	20
BAB III PERANCANGAN DAN IMPLEMENTASI.....	22
3.1. Desain Sistem	22
3.1.1. Diagram Blok	22
3.1.2. Fungsi dan Fitur	23

3.2. Desain Perangkat Keras.....	24
3.2.1. Raspberry-pi 3	24
3.2.2. Sensor Ulrasonic SRF05	25
3.2.3. L293d & Motor DC.....	26
3.2.4. Camera Raspberry-pi	28
3.3. Desain Perangkat Lunak.....	29
BAB IV PENGUJIAN DAN ANALISA	33
4.1. Pengujian Rambu Lalu Lintas Dengan Metode Haar-like Classifiers....	33
4.1.1. Langkah Pelatihan Untuk Menciptakan Haar-Like Classifier	33
4.1.2. Pengujian Hasil Haar-like Classifier Pada Hardware	36
4.1.3. Pengujian Hasil Haar-like Classifier Saat Berada Pada Kondisi Tertentu Dan Berada Pada Jalan Lurus	38
4.2. Pengujian Metode Backpropagation Terhadap Sistem Pada Pembelajaran Bentuk Pola Jalan.....	39
4.2.1. Pengujian Dengan Perbedaan Jumlah Inputan Gambar Untuk Pembelajaran Sistem	40
4.2.2. Pengujian Terhadap Kecepatan Dan Keakuratan Sistem Pada Pola Yang Akan Diberikan	44
4.3. Pengujian Kecepatan Pembacaan Sistem Terhadap Algoritma Yang Dipakai Hingga Proses Eksekusi	45
4.3.1. Pengujian Kecepatan Sistem Untuk Arah Gerak Mobil	45
4.3.2. Pengujian Kecepatan Sistem Untuk Rambu STOP.....	47
4.3.3. Pengujian Kecepatan Sistem Untuk Rambu Traffic Light.....	48
BAB V PENUTUP.....	49
5.1. Kesimpulan.....	49
5.2. Saran	49
DAFTAR PUSTAKA	51

