

## DAFTAR GAMBAR

Gambar 2. 1. Robot Amfibi.....	5
Gambar 2. 2. The Steamer (Harriet Lane) [11] .....	8
Gambar 2. 3. Logo SolidWorks [12] .....	9
Gambar 2. 4. Logo CorelDRAW [13] .....	10
Gambar 2. 5. GearGenerator [14].....	10
Gambar 2. 6. Arduino Mega [15] .....	11
Gambar 2. 7. Motor DC [16].....	12
Gambar 2. 8. Motor Shiel Arduino [17] .....	12
Gambar 2. 9. Baterai Li-Po [18].....	13
Gambar 3. 1. Gambaran Umum Robot Amfibi .....	14
Gambar 3. 2. Gambaran Umum Robot Amfibi .....	16
Gambar 3. 3. Gambaran sistem propulsive Paddle Wheel.....	16
Gambar 3. 4. Gambaran roda gigi pada sistem mekanik .....	17
Gambar 3. 5. Gambaran sistem elektronik.....	18
Gambar 3. 6. Gambaran Rangka .....	18
Gambar 3. 7. Realisasi Paddle Wheel.....	19
Gambar 3. 8. Rasio Roda Gigi 1,4:1 .....	20
Gambar 3. 9. Rasio Roda Gigi 1:1,67.....	20
Gambar 3. 10. Sistem Elektronik Baru .....	21
Gambar 3. 11. Bagian Rangka Yang sudah di pasang sistem Mekanik .....	22
Gambar 4. 1. Bagian robot yang tenggelam.....	24
Gambar 4. 2. Volume keseluruhan rangka.....	24
Gambar 4. 3. Bagian rangka robot yang tenggelam .....	25
Gambar 4. 4. Bagian rangka yang tenggelam .....	26
Gambar 4. 5. Keadaan awal pengujian di darat.....	28
Gambar 4. 6. Keadaan akhir pengujian di darat .....	28
Gambar 4. 7. Keadaan awal pengujian di permukaan air .....	30
Gambar 4. 8. Keadaan akhir pengujian di permukaan air.....	30
Gambar 4. 9. Grafik RPM Roda Kiri dan Roda Kanan .....	32

Gambar 4. 10. Grafik Voltage Power Bank dan ESP 8266 .....	33
Gambar 4. 11. Grafik Voltage Power Bank dan Modul GPS .....	34
Gambar 4. 12. Grafik Voltage Baterai Li-Po .....	35
Gambar 4. 13. Grafik Voltage Motor .....	35
Gambar 4. 14. Grafik RPM Motor.....	36
Gambar 4. 9. Grafik RPM Roda.....	36