

## DAFTAR TABEL

<b>Tabel 3.1</b> <i>Rule Inference</i> FIS-1.....	23
<b>Tabel 3.2</b> <i>Fuzzy Rule</i> konstanta PID.....	27
<b>Tabel 4.1</b> Pembacaan Jarak Sensor Ultrasonik dan Jarak Aktual.....	30
<b>Tabel 4.2</b> Hasil Pengujian Driver Motor DC.....	32
<b>Tabel 4.3</b> Hasil Konversi PWM menjadi RPM.....	33
<b>Tabel 4.4</b> Hasil Pembacaan <i>Encoder</i> .....	37