

DAFTAR PUSTAKA

- [1] Raza, Syed Ali dan Wail Gueaieb. (2011). *Intelligent Flight Control of an Autonomous Quadrotor*. Canada : University of Ottawa
- [2] Kardono, Rusdhianto, dan Ali Fatoni. (2012). *Perancangan dan Implementasi Sistem Pengaturan Optimal LQR untuk Menjaga Kestabilan Hover pada Quadcopter*. Surabaya : Institut Teknologi Sepuluh November
- [3] Ardian. (2006). *Multirotor Types*. Tersedia: <http://hobbyterbang.com/dji-naza-v1-late-review/445>. [01 Juli 2013]
- [4] Ardy, Seto, Katjuk Astrowulan, dan Joko Susilo. (2012). *Perancangan dan Implementasi Sistem Kendali PID untuk Pengendalian Gerakan Hover UAV Quadcopter*. Surabaya : Institut Teknologi Sepuluh November (Attitude quadcopter)
- [5] Avoinika.(2011). *Instrumen dasar pesawat terbang (bagian 2)*. Tersedia: <http://avionika01.wordpress.com/2011/05/29/instrument-dasar-di-pesawat-bagian-2/>. [21 Januari 2013]
- [6] Starlino.(2009). *A Guide To Using IMU (Accelerometer and Gyroscope Device) in Embedded Applications* .Tersedia : http://www.starlino.com/imu_guide.html. [20 Januari 2014]
- [7] ...(2012). *HC SR04 Ultrasonik Distance Sensor*. Tersedia : <http://www.electfreaks.com/>. [21 Desember 2013]
- [8] Kontrol Elektro. (2011). *Fusion Sensor Accelerometer dan Gyroscope Menggunakan Algoritma Complementary Filter*. Tersedia : <http://elektro-kontrol.blogspot.com/2011/10/fusion-sensor-accelerometer-dan.html>. [23 November 2013]
- [9] ...(2012). *ATmega128 [DATASHEET SUMMARY]*. Tersedia: www.atmel.com. [21 Januari 2013]
- [10] Insan sains. (2008). *PWM: Pengatur kecepatan mobil robot*. Tersedia: <http://insansainsprojects.wordpress.com/2008/06/06/pwm-pengatur-kecepatan-mobile-robot/>. [26 Januari 2014]
- [11] Maxstream. (2006). *XBee® & XBee-PRO® 802.15.4 OEM RF Modules*. Tersedia :

http://www.cytron.com.my/datasheet/WirelessDevice/manual_xb_oemrfmodules_802.15.4.pdf. [26 November 2013]

- [12] S, Norman Nise. (2004). *Control Sistem Engineering*.
- [13] Katsuhiko, Ogata (2010). *Modern Control Engineering 63*
- [14] Kusumadewi, Sri dan Hari Purnomo.(2010). *Aplikasi Logika Fuzzy Untuk Pendukung Keputusan*. Yogyakarta : Graha Ilmu