

## DAFTAR PUSTAKA

- [1] Suyanto. 2007. *Artificial Intelegent*. Bandung: Informatika Bandung
- [2] Ogata, Katshuhiko. 1997. *Teknik Kontrol Otomatis*. Jakarta : Erlangga
- [3] Herayanto, Ary. 2008. *Pemograman Bahasa C untuk Mikrokontroler Amega8535*. Yogyakarta : ANDI
- [4] Lucian, Teodor. 2011. *Fuzzy Controllers, Theory and Applications*. India: Intechopen
- [5] Taher, Achmad. 2010. *Fuzzy System*. India: Intech.
- [6] Dubois,D. 1999. *Using fuzzy Logic For Mobile Robot Control*. Kluwer Academic.
- [7] Suratno. 2002. *Pengaruh Perbedaan Tipe Fungsi Keanggotaan Pada Pengendalian Logika Fuzzy Terhadap Tanggapan Waktu Sistem Orde Dua Secara Umum* Jurnal. Teknik Elektro. Universitas Diponegoro
- [8] Atmel Datasheet. *Mikrokontroler ATmega128*. 2003.
- [9] Widayanto, Dian Wahyu. 2012 . *Desain Dan Implementasi Robot Mobil Pengikut Benda Bergerak Dengan Kontrol Logika Fuzzy Berbasis Mikrokontroler Atmega128*. Bandung : IT Telkom.
- [10] Gabriel, J.F.1996. *Fisika Kedokteran*.Jakarta : EGC