DAFTAR PUSTAKA

[1] **Indra, Arif.** ***Sistem*** *Pengendalian dan Monitoring Lengan Robot menggunakan Web Berbasis Embedded Ethernet*. Tugas Akhir: Jurusan Teknik Elektro Institut Teknologi Telkom, Bandung:2012

[2] CrustCrawler Robotics. 2011. Dynamixel AX-12A Manual. USA : Gilbert http://www.crustcrawler.com

[3] **Norris, Steve.** *Crustcrawler AX-12+Smart Robotic Arm*. http://www.crustcrawler.com/products/AX-18F%20Smart%20Robotic%20Arm/docs/Robot%20Smart%20Robotic%20Arm%20Review.pdf (diunduh tanggal 20 Januari 2012)

[4] **Bradski Gary & Kaehler Adrian**, 2008, *Learning OpenCV*, Penerbit: O'Reilly, United States of America.

[5] OPENCV, http://www.opencv.willowgarage.com/wiki/Welcome, diakses tanggal 10 Januari 2012

[6] **Danuprasetya, RK.** *Perancangan dan Implementasi Face Tracking Device Menggunakan Metode Viola-Jones dan Fuzzy Logic*, Tugas Akhir : Jurusan Teknik Elektro, Institut Teknologi Telkom, Bandung : 2011.

[7] RobotManipulator, http://ivan13110700unikom.blogspot.com/2011/01/robot-manipulator-lengan.html**,** diakses pada tanggal 29 Mei 2012

[8] Atmel Corporation. 2011. 8-bit Atme Microcontroller with 8KBytes In-System Programmable Flas. USA : San Jose. http://www.atmel.com/

[9] Teknologi di Balik CGI 3D : Pemodelan 3D, Layout, Animation, dan Rendering, http://soulofmyheart.blogspot.com/2010/03/teknologi-di-balik-cgi-3d-pemodelan-3d.html, diakses pada tanggal 23 Juni 2012.