KATA PENGANTAR

Puji dan syukur senantiasa penulis panjatkan ke hadirat Allah SWT yang telah memberikan nikmat keimanan, nikmat kesehatan, dan ilmu-Nya serta kekuatan kepada penulis sehingga dapat menyelesaikan tugas akhir ini dengan baik dan tepat pada waktunya.

Tugas akhir yang berjudul "**IMPLEMENTASI *VOICE RECOGNITION* MENGGUNAKAN METODE *EUCLIDEAN DISTANCE* UNTUK MENGONTROL PERGERAKAN ROBOT MOBIL**" ini, penulis rancang dengan tujuan agar dapat dimanfaatkan dan memberikan manfaat bagi kemajuan teknologi khususnya pada sistem kontrol di Indonesia.

Dalam menyelesaikan tugas akhir ini penulis menyadari masih terdapat banyak kekurangan yang dilakukan. Oleh karena itu penulis sangat mengharapkan kepada berbagai pihak untuk memberikan kontribusi berupa saran dan kritik yang membangun agar tugas akhir ini menjadi teknologi yang lebih baik lagi.

Bandung, Oktober 2011

Penulis