

## DAFTAR ISI

<b>LEMBAR PENGESAHAN .....</b>	ii
<b>LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS .....</b>	iii
<b>LEMBAR PERSEMBERAHAN .....</b>	iv
<b>ABSTRAKSI .....</b>	v
<b>ABSTRACT .....</b>	vi
<b>KATA PENGANTAR.....</b>	vii
<b>UCAPAN TERIMA KASIH.....</b>	viii
<b>DAFTAR ISI .....</b>	x
<b>DAFTAR TABEL .....</b>	xiii
<b>DAFTAR GAMBAR.....</b>	xiv
<b>DAFTAR ISTILAH .....</b>	xvi
<b>DAFTAR SINGKATAN .....</b>	xvii
<b>BAB I PENDAHULUAN</b>	
1.1. Latar Belakang .....	1
1.2. Rumusan Masalah.....	2
1.3. Batasan Masalah .....	2
1.4. Tujuan Masalah .....	2
1.5. Metodologi Penelitian .....	2
1.6. Sistematika Penulisan .....	3
<b>BAB II DASAR TEORI</b>	
2.1 Crane .....	5
2.2 Logika Fuzzy .....	6
2.2.1 Fungsi-Fungsi Keanggotaan.....	6
2.2.2 Sistem Berbasis Aturan Logika Fuzzy .....	10
2.3 Mikrokontroler.....	13
2.3.1 Mikrokontroler ATMega16 .....	14
2.3.2 Fitur Mikrokontroler ATMega16 .....	14
2.3.3 Deskripsi Pin Mikrokontroler ATMega16 .....	16
2.3.4 Peta Memory ATMega16 .....	18
2.3.5 Sistem Minimum ATMega16 .....	19

2.4 Motor Servo.....	20
2.4.1 Jenis Motor Servo .....	21
2.4.2 Pulsa Kontrol Motor Servo .....	22
2.4.3 Pulsa Kendali Motor Servo .....	23
2.4.4 <i>Pulse Width Modulation (PWM)</i> .....	23
2.4.5 Perhitungan <i>Duty Cycle PWM</i> .....	24
2.5 Rotary Encoder.....	24
2.5.1 Prinsip Kerja <i>Rotary Encoder</i> .....	25
2.6 LCD ( <i>Liquid Crystal System</i> ) .....	26
<b>BAB III PERANCANGAN DAN REALISASI SISTEM</b>	
3.1. Model Sistem.....	28
3.2. Penjelasan Blok Diagram.....	29
3.3. Perancangan Perangkat Keras .....	29
3.3.1 Catu Daya .....	29
3.3.2 Sistem Motor Servo.....	29
3.3.3 Perancangan Sensor Kecepatan .....	30
3.3.4 Perancangan LCD .....	30
3.3.5 Perancangan Sistem Minimum ATMega16.....	31
3.4. Perancangan Perangkat Lunak.....	32
3.4.1 Perancangan Logika Fuzzy.....	32
3.4.2 Perancangan Program PWM.....	35
3.4.3 <i>Flowchart</i> Kerja Sistem.....	37
<b>BAB IV HASIL DAN ANALISA</b>	
4.1. Pengujian Perangkat Keras.....	39
4.1.1 Sistem Minimum ATMega16 .....	39
4.1.1.1 Cara Pengujian .....	39
4.1.1.2 Hasil Pengujian.....	39
4.1.2 Pengujian LCD.....	40
4.1.2.1 Cara Pengujian .....	40
4.1.2.2 Hasil Pengujian.....	40
4.2. Pengujian Perangkat Lunak.....	41
4.2.1 Logika Fuzzy .....	41
4.2.1.1 Rangkaian Alat Pengujian.....	41

4.2.1.2 Cara Pengujian .....	41
4.2.1.3 Hasil Pengujian dan Analisa .....	41
4.2.1.4 Pengujian sinyal pembangkit PWM dari mikrokontroler.....	42
<b>BAB V KESIMPULAN DAN SARAN</b>	
5.1 Kesimpulan.....	46
5.2 Saran.....	46
<b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>	47