

IMPLEMENTASI *ADAPTIVE CRUISE CONTROL* BERBASIS *FUZZY LOGIC* UNTUK KENDALI PEDAL GAS DAN REM PADA MOBIL

*Implementation of Adaptive Cruise Control Based On Fuzzy Logic
for Car's Acceleration and Brake Pedal Control*

TUGAS AKHIR

Diajukan Sebagai Syarat untuk Memperoleh Gelar Sarjana Teknik
Fakultas Teknik Elektro Universitas Telkom

Bagus Mulya Primadhana

1101070001



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO
UNIVERSITAS TELKOM
BANDUNG**

2014