

**PERANCANGAN DAN IMPLENTASI *LOCALIZATION*
MENGUNAKAN ALGORITMA *MONTE CARLO*
LOCALIZATION PADA *MULTI-ROBOT* BERODA
(Studi Kasus Pada *Soccer Robot*)**

*DESIGN AND IMPLEMENTATION LOCALIZATION USE MONTE
CARLO LOCALIZATION ALGORITHM FOR WHEELED MULTI-
ROBOT (Case Study: Soccer Robot)*

TUGAS AKHIR

Disusun dalam rangka memenuhi salah satu persyaratan untuk menyelesaikan
Program Studi Strata-1 Sistem Komputer

Disusun Oleh:

FITRIA ROMADHONA QURATUL AINI

1104120100



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO
UNIVERSITAS TELKOM
BANDUNG**

2016