

## DAFTAR ISI

LEMBAR PENGESAHAN .....	ii
LEMBAR PERNYATAAN ORISINALITAS .....	iii
ABSTRAK .....	iv
ABSTRACT .....	v
KATA PENGANTAR .....	vi
UCAPAN TERIMA KASIH.....	vii
DAFTAR ISI.....	ix
DAFTAR GAMBAR .....	xii
DAFTAR TABEL.....	xv
DAFTAR SINGKATAN .....	xvi
DAFTAR ISTILAH .....	xvii
BAB I PENDAHULUAN .....	1
1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Tujuan.....	1
1.3 Rumusan Masalah .....	2
1.4 Batasan Masalah.....	2
1.5 Metodologi Penelitian .....	2
1.6 Sistematika Penulisan.....	3
BAB II TINJAUAN PUSTAKA.....	5
2.1 Medan Magnet.....	5
2.2 Hukum Biot-Savart.....	6
2.3 Hukum Ampere .....	7
2.4 Solenoida .....	7
2.5 Gaya Lorentz .....	8
2.6 Kontrol PID (Propotional Integral Derivative) .....	9

2.7 Perfomansi dan Kestabilan Robust Kontrol .....	10
2.8 Arduino Uno.....	15
2.9 Sensor Hall Effect .....	16
<b>BAB III PERANCANGAN SISTEM .....</b>	<b>19</b>
3.1 Gambaran Umum Sistem Magnetic levitation ball .....	19
3.2 Diagram Blok Sistem Magnetic levitation ball .....	20
3.3 Diagram Alir Sistem Magnetic levitation ball.....	21
3.4 Perancangan Perangkat Keras Sistem Magnetic levitation ball .....	22
3.4.1 Solenoid Berinti Besi .....	22
3.4.2 Rangakaian Transistor MOSFET dan Indikator LED .....	23
3.4.3 Sensor Hall Effect.....	24
3.4.4 Catu Daya .....	25
3.4.5 Prototype Alat Magnetic levitation ball.....	26
3.5 Perancangan Logika Kontroler PID .....	27
3.5.1 Kontrol Propotional .....	28
3.5.2 Kontrol Integratif .....	28
3.5.3 Kontrol Derivatif.....	29
3.5.4 Penentuan Parameter Nilai Kontrol PID.....	29
3.6 Perancangan Model Matematika Sistem Magnetic levitation ball .....	30
3.6.1 Model Matematik Sistem Kelistrikan .....	30
3.6.2 Model Matematik Sistem Mekanik.....	31
3.6.3 Model Non-Linier Sistem Magnetic levitation ball.....	32
3.6.4 Model Linier Sistem Magnetic levitation ball .....	32
<b>BAB IV PENGUJIAN DAN ANALISIS .....</b>	<b>34</b>
4.1 Pengujian Solenoid.....	34
4.2 Pengujian Sensor Hall Effect .....	36
4.3 Pengujian Nilai Kp, Ki dan Kd pada Sistem Magnet Levitation .....	37
4.4 Pengujian Sistem Magnetic Levitation dengan Mengubah Massa Benda ..	41

4.5 Analisis Robust pada Sistem Magnetic Levitation Menggunakan MATLAB .....	44
4.5.1 Pemilihan Weighting Function .....	44
4.5.2 Design Robust Kontrol .....	48
4.5.3 Kestabilan Sistem Magnet Levitation .....	53
BAB V KESIMPULAN DAN SARAN.....	55
5.1 Kesimpulan.....	55
5.2 Saran .....	55
DAFTAR PUSTAKA .....	57
LAMPIRAN .....	58