

## DAFTAR TABEL

TABEL 3.1 KELEBIHAN DAN KEKURANGAN DARI TRANSMISI GEAR RANTAI.....	27
TABEL 3.2 NILAI LIGUISTIK ERROR DAN NEGATIF ERROR.....	34
TABEL 4.1 PENGUJIAN PERTAMA SENSOR TERHADAP FILTERISASI KALMAN PADA KEADAAN DIAM.....	40
TABEL 4.2 PENGUJIAN KEDUA SENSOR TERHADAP FILTERISASI KALMAN PADA KEADAAN DIAM.....	41
TABEL 4.3 PENGUJIAN KETIGA SENSOR TERHADAP FILTERISASI KALMAN PADA KEADAAN DIAM.....	42
TABEL 4.4 PENGUJIAN KEEMPAT SENSOR TERHADAP FILTERISASI KALMAN PADA KEADAAN DIAM.....	43
TABEL 4.5 PENGUJIAN KELIMA SENSOR TERHADAP FILTERISASI KALMAN PADA KEADAAN DIAM.....	44
TABEL 4.6 PENGUJIAN KELUARAN FUZZY LOGIC BERDASARKAN SUDUT KEADAAN DIAM.....	46
TABEL 4.7 PENGUJIAN KELUARAN <i>FUZZY LOGIC</i> BERDASARKAN SUDUT KEADAAN DIAM.....	47