

DAFTAR ISI

KATA PENGANTAR	i
ABSTRAK	iii
ABSTRACT	iv
DAFTAR ISI	v
DAFTAR GAMBAR	vii
DAFTAR TABEL	viii
DAFTAR LAMPIRAN.....	ix
BAB 1 PENDAHULUAN	1
1.1 Latar Belakang.....	1
1.2 Rumusan Masalah.....	2
1.3 Tujuan	2
1.4 Batasan Masalah.....	2
1.5 Definisi Operasional.....	3
1.5.1 Definisi Sistem Pengendali	3
1.5.2 Definisi Sistem Pemantau	3
1.5.3 Definisi Jaringan Sensor Nirkabel.....	4
1.5.4 Mikrokontroler	4
1.6 Metode Pengerjaan	5
1.6.1 Metode Pengumpulan Data.....	5
1.6.2 Tahap Analisis	5
1.6.3 Tahap Perancangan.....	5
1.6.4 Tahap Pengujian.....	6
1.7 Jadwal Pengerjaan	6
BAB 2 TINJAUAN PUSTAKA	7
2.1 Definisi Alat.....	7
2.1.1 Lobster Air Tawar	7
2.1.2 Sistem minimum (ATmega 328P).....	8
2.1.3 IComSat Sim900	11
2.1.4 Sensor.....	11

BAB 3 ANALISIS DAN PERANCANGAN.....	17
3.1 Gambaran Sistem Saat Ini (atau Produk).....	17
3.2 Analisis Kebutuhan Sistem (atau Produk).....	17
3.3 Kebutuhan Perangkat Keras dan Perangkat Lunak.....	20
3.3.1 Pengembangan Sistem.....	20
3.3.2 Perencanaan Implementasi Sistem.....	21
3.3.3 Perancangan Perangkat Keras	22
3.4 Skenario Pengujian	24
3.4.1 Sensor pH	24
3.4.2 Sensor Kekeruhan air	25
3.4.3 Sensor Suhu.....	25
3.4.4 Sistem Otomasi Pengendalian dan Pemantauan Budidaya Hewan Air Tawar	25
3.5 Diagram Alur Kerja Sistem	27
BAB 4 IMPLEMENTASI DAN PENGUJIAN.....	27
4.1 Implementasi	28
4.2 Skenario Pengujian	29
4.2.1 Pengujian Sensor.....	29
4.2.2 Sistem Otomasi pengendalian dan Pemantauan ikan dan Lobster Air Tawar	32
BAB 5 KESIMPULAN	37
5.1 Kesimpulan	37
5.2 Saran	38
DAFTAR PUSTAKA	39
LAMPIRAN.....	40