

DAFTAR GAMBAR

Gambar II. 1 Gambar <i>Inner Topologi</i> dan <i>Outer Rotor Topologi</i>	10
Gambar II. 2 Gambar Motor BLDC Jenis <i>Mid Drive</i>	11
Gambar II. 3 Gambar Motor BLDC Jenis <i>Wheel Hub Motor</i>	12
Gambar II. 4 Gaya-gaya yang Bekerja Saat Menanjak pada slope θ	12
Gambar II. 5 Gambar Baterai LiFePO ₄	17
Gambar II. 6 <i>Rate discharge curve at 25°C</i> [Alibaba Group. (n.d.)]	18
Gambar II. 7 <i>Discharge Curves At Different Temperature</i> [Alibaba Group. (n.d.)]	18
Gambar II. 8 <i>Cycle Curve</i> [Alibaba Group. (n.d.)]	19
Gambar II. 9 Gambar Kontroller Nanjing.....	20
Gambar II. 10 GPS Speedometer.....	23
Gambar II. 11 PZEM	23
Gambar II. 12 Avometer Digital.....	24
Gambar II. 13 Gambar Fin Komodo Listrik	26
Gambar III. 1 Diagram Alur Penelitian	27
Gambar III. 2 Uji Simulasi Motor-CAD.....	31
Gambar III. 3 Titik Peletakan Komponen Utama dan Titik Beban	31
Gambar III. 4 Skema Kelistrikan Fin Komodo Telkom University Surabaya	32
Gambar III. 5 Wiring Sistem Pengujian	34
Gambar III. 6 Tampilan Parameter Pada Aplikasi Fardriver	35
Gambar III. 7 Tampilan <i>Ratios In Gear</i> Pada Aplikasi Fardriver	37
Gambar III. 8 Tampilan <i>Functions</i> Pada Aplikasi Fardriver	38
Gambar III. 9 Tampilan <i>Protect</i> Pada Aplikasi Fardriver	40
Gambar III. 10 Tampilan PID Paras Pada Aplikasi Fardriver	41
Gambar III. 11 Tampilan <i>FixedParas</i> Pada Aplikasi Fardriver	43
Gambar IV. 1 Grafik Charging Baterai Fin Komodo Telkom University Surabaya	46
Gambar IV. 2 Grafik Discharging Baterai Fin Komodo Telkom University Surabaya	47
Gambar IV. 3 Grafik Kebutuhan Torsi	48
Gambar IV. 4 Grafik Kebutuhan Daya	49
Gambar IV. 5 Grafik Torsi dan Arus Saat Tanjakan	50
Gambar V. 1 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Efisiensi Kendaraan dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 20 Km/h dengan Medan Jalan Mendatar	67
Gambar V. 2 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Efisiensi Kendaraan dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 20 Km/h dengan Medan Jalan Menanjak	68

Gambar V. 3 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Efisiensi Kendaraan dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 30 Km/h	69
Gambar V. 4 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Efisiensi Kendaraan dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 40 Km/h	70
Gambar V. 5 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Jarak Tempuh dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 20 Km/h dengan Medan Jalan Mendatar	71
Gambar V. 6 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Jarak Tempuh dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 20 Km/h dengan Medan Jalan Menanjak	72
Gambar V. 7 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Jarak Tempuh dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 30 Km/h	73
Gambar V. 8 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Jarak Tempuh dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 40 Km/h	74
Gambar V. 9 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Jarak Tempuh dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 20 Km/h dengan Medan Jalan Mendatar	75
Gambar V. 10 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Jarak Tempuh dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 20 Km/h dengan Medan Jalan Mendatar	76
Gambar V. 11 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Jarak Tempuh dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 30 Km/h	77
Gambar V. 12 Grafik Variasi Settingan Kontroller Terhadap Jarak Tempuh dan Variasi Beban dengan Kecepatan Rata-rata 40 Km/h	78