

**IMPLEMENTASI PENGENDALI *CLOSE LOOP*  
FIELD ORIENTED CONTROL UNTUK MOTOR  
PMSM PADA ROBOT REHABILITASI  
MENGGUNAKAN BTS 7960**

***IMPLEMENTATION OF CLOSED-LOOP FIELD-  
ORIENTED CONTROL FOR PMSM MOTOR ON  
REHABILITATION ROBOT USING BTS 7960***

**LAPORAN TUGAS AKHIR**

Disusun oleh:

**VITA AYU NATHALIA**

**1103200024**



**FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO**

**TELKOM UNIVERSITY**

**SURABAYA**

**2024**