

**IMPLEMENTASI PENGENDALI *CLOSE LOOP*
FIELD ORIENTED CONTROL UNTUK MOTOR
PMSM PADA ROBOT REHABILITASI
MENGUNAKAN BTS 7960**

***IMPLEMENTATION OF CLOSED-LOOP FIELD-
ORIENTED CONTROL FOR PMSM MOTOR ON
REHABILITATION ROBOT USING BTS 7960***

LAPORAN TUGAS AKHIR

Disusun oleh:

VITA AYU NATHALIA

1103200024



FAKULTAS TEKNIK ELEKTRO

TELKOM UNIVERSITY

SURABAYA

2024